

Mini Cheetah-Cub

Personne de contact

Peter Eckert

Objectif du projet

Le projet a le but de développer un petit robot quadrupède de manière « low cost » et de production facile, en reprenant des idées du robot Cheetah-Cub (<http://biorob.epfl.ch/cheetah>). Cela impliquera le choix des moteurs, la construction mécanique, l'électronique de contrôle et la programmation.

Equipes

1 à 2 équipes, chaque 3 à 4 étudiants.

Encadrement

STI-IBI Biorob, Peter Eckert

Commentaires