

## Mini Cheetah-Cub

<b>Personne de contact</b>	<i>Peter Eckert</i>
<b>Objectif du projet</b>	<i>Le projet a le but de développer un petit robot quadrupède de manière « low cost » et de production facile, en reprenant des idées du robot Cheetah-Cub (<a href="http://biorob.epfl.ch/cheetah">http://biorob.epfl.ch/cheetah</a>). Cela impliquera le choix des moteurs, la construction mécanique, l'électronique de contrôle et la programmation.</i>
<b>Equipes</b>	<i>1 à 2 équipes, chaque 3 à 4 étudiants.</i>
<b>Encadrement</b>	<i>STI-IBI Biorob, Peter Eckert</i>
<b>Commentaires</b>	